

第2回  
Meetup!

SDGsでつながろう×はじめよう

# Musubu Tech for SDGs

技術系スタートアップや新事業展開を目指す中小企業等の支援施設「Nagoya Musubu Tech Lab」を拠点として、SDGsをテーマに活動を展開している「Musubu Tech for SDGs」(略称「MTS」)の第2回Meetupを開催します！

**Musubu Tech for SDGs (略称MTS) とは…**  
SDGsをテーマに、実現したいことや地域課題、技術やリソースを参加者が持ち寄って、交流やマッチングを図る、緩やかなネットワーク型のコミュニティです。学びや気づきを得ながら、新たな事業や取り組みを生み出すコラボレーションの機会を創出していきます。MTSと一緒に今後の活動のヒントをみつけませんか？たくさん方のご参加をお待ちしています。

第2回Meetup!のトークゲストはこちら！



後藤 裕一氏  
株式会社 大翻  
代表取締役

トークテーマ：  
「SDGsのゴールから  
考える新商品開発」

※第2回Meetup!の詳細は今すぐ裏面をチェック！



こんな方にオススメです！

### 〇当地域で活躍する企業の方

- ・地域や社会の課題について知りたい！
- ・SDGsの進め方のヒントがほしい！
- ・新事業展開を考えたい！
- ・NPO等とコラボレーションしたい！

### 〇NPO等ソーシャル活動団体の方

- ・地域や社会の課題、自分たちの活動を知ってほしい！
- ・新たな活動のヒントが欲しい！
- ・企業とコラボレーションしたい！

SUSTAINABLE DEVELOPMENT GOALS



日程

令和4年3月3日(木)

時間

15:00～17:00 (終了後、交流タイム～17:30)

会場

名古屋市工業研究所 視聴覚室

名古屋市熱田区六番三丁目4-41 地下鉄名港線「六番町」3番出口すぐ

定員

40名 参加費無料

※新型コロナウイルスの感染状況によってはWeb開催等に変更する場合があります。

申込み  
・  
問合せ

下記申込フォームからお申込みください

<https://sstory.jp/musubu/> →

事務局：サスティナブル・ストーリー株式会社(運営受託事業者)  
問合せ：musubu@sstory.jp

※個人情報は適切に管理し、主催者が実施する公的事業以外には使用いたしません。



# 第2回Meetup! 概要

トークゲスト **後藤 裕一 氏** 株式会社 大翻 代表取締役

トークテーマ **SDGsのゴールから考える新商品開発**

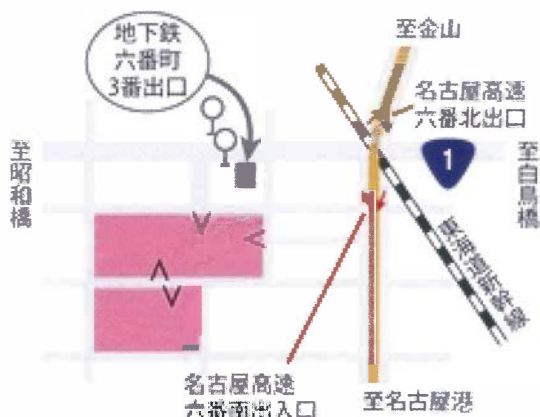
ものづくり企業として、SDGs分野に様々な切り口で挑戦する後藤氏から、協働や対話を大切にしたい取り組みの始め方や、実践の方法などについてお聞きします。



## Meetup! プログラム

- (1) 開会挨拶・MTS趣旨説明
- (2) トークゲストによる話題提供
- (3) 会場の皆さんも交えたトークセッション
- (4) MTS 1分ピッチ (会場参加者の事業プレゼン)
- (5) 閉会～交流タイム (Nagoya Musubu Tech Lab へ移動)

## Meetup!会場アクセス



地下鉄：名港線「六番町」3番出口すぐ  
市バス：栄22系統(栄-港区役所)  
幹神宮2系統(神宮東門-権野)等「六番町」すぐ



MTS・Facebookグループ  
「MTSコミュニティ」  
で情報発信・交流しよう！

MTS参加者の有志によるFacebookグループ  
「MTSコミュニティ」を立ち上げます！



- ・原則としてMeetup!等MTSのイベント参加者のみが参加できるコミュニティです。
- ・グループ内で自由に情報発信や交流ができます。

※参加にはFacebookアカウントと管理者の承認が必要です。  
※名古屋市工業研究所はこのグループ運営に一切関与していません。  
※その他運用上の注意事項等はグループ内の説明をご覧ください。

Facebookグループ「MTSコミュニティ」  
<https://www.facebook.com/groups/mtskom>  
「MTSコミュニティ」と検索するか上記QRコードからお入り下さい

## Nagoya Musubu Tech Lab とは

名古屋市工業研究所内に設置された新製品や新事業の創出を目指す方々を支援する「人×技術×情報をむすぶ」空間です。試作・試験用の装置をご利用いただけるほか、専門家による相談やセミナー、交流事業などを行っています。



詳細はこちら



Nagoya Musubu  
Tech Lab